(19)日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11)特許番号

第2991412号

(45)発行日 平成11年(1999)12月20日

(24)登録日 平成11年(1999)10月15日

(51) Int.Cl.6		識別記号	FΙ			
B 2 3 P	21/00	306	B 2 3 P	21/00	3 0 6 Z	
	19/00	301		19/00	301L	
B65G	33/04		B 6 5 G	33/04		
	65/40			65/40	Α	

請求項の数2(全 9 頁)

(21)出願番号	特願平7-316978	(73)特許権者	000005326		
			本田技研工業株式会社		
(22)出顧日	平成7年(1995)12月5日	i i	東京都港区南青山二丁目1番1号		
()		(72)発明者	勝野 泰治		
(65)公開番号	特開平9-155659		埼玉県狭山市新狭山1丁目10番1 ホン		
(43)公開日	平成9年(1997)6月17日		ダエンジニアリング株式会社内		
審査請求日	平成10年(1998) 7月31日	(72)発明者	岡本 昌夫		
田上に加工田	1,7,000 ((2000)		埼玉県狭山市新狭山1丁目10番1 ホン		
			ダエンジニアリング株式会社内		
		(72)発明者	新田 政雄		
			埼玉県狭山市新狭山1丁目10番1 ホン		
			ダエンジニアリング株式会社内		
	* c	(74)代理人	弁理士 下田 容一郎		
		審査官	千葉 成就		
			最終頁に続く		

(54) 【発明の名称】 ボール定量供給装置

1

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】 一定数のボールをワークへ供給するボール定量供給装置において、このボール定量供給装置は、上板と下板との間に回転ブロックを回転自在に挟持し、上板に複数個のボール受入穴と前記ボール受入穴と同数のボール確認穴とを平面視で異なる位置に貫通形成し、回転ブロックに一定数のボールを収納するボール収納部を貫通形成し、下板に前記ボール受入穴と同数のボール排出穴を貫通形成し、前記ボール収納部の入口をボール受入穴に臨ませてボールを受入れ、回転ブロックを回転 10してボール収納部の入口をボール確認穴に臨ませてボール数を確認し、回転ブロックを回転してボール収納部の出口をボール排出穴に臨ませ、ワークに設けてある深さの異なるガイ下穴へボールを排出する構成としたボール定量供給装置。

2

【請求項2】 前記ボール受入穴とボール確認穴とボール排出穴は、平面視で120° 等ピッチで配置されていることを特徴とする請求項1記載のボール定量供給装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明はボールを供給するボ ール定量供給装置に関する。

[0002]

【従来の技術】自動車のステアリング機構にはボールスクリューを使用したものがある。ボールスクリューはナットスクリューの螺旋溝とシャフトスクリューの螺旋溝との間に鋼球(以下、ボールと呼ぶ。)を組込んで、ステアリングホイールに連結したシャフトスクリューの回転力でボールを転がしてナットスクリューを軸線方向に

10

移動する。

. .

【0003】このボールスクリューの組立て装置として特開昭59-29867号公報「ボール自動分配供給押入装置」が知られている。この装置は、ボール分配供給装置からボールを供給して、供給したボールをボール押入装置のガイド孔内に送り込む。そして、ガイド孔内のボールを押込み棒で押し込んでボールをナットスクリューの螺旋溝とシャフトスクリューの螺旋溝との間にボールを組込む。また、ボール分配供給装置から供給したボールの個数はカウンタ装置で検出する。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかし、上述した装置ではボールの個数を検出するために高価なカウンタ装置を必要とするので装置のコストアップの要因となる。また、ボールの供給やボールの排出を同一のガイド孔で行なうので、操作が煩雑になり誤動作が発生しやすい。

【0005】そこで、本発明の目的は、ボールの個数を 検出する高価なカウンタ装置を取り除いて装置コストの 低減を図り、さらに、ボールの供給やボールの排出を個 別に行うことにより各々の操作を簡素化して誤動作が発 20 生しにくい装置を提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために本発明の請求項1は、一定数のボールをワークへ供給するボール定量供給装置において、このボール定量供給装置が、上板と下板との間に回転ブロックを回転自在に挟持し、上板に複数個のボール受入穴と前記ボール受入穴と同数のボール確認穴とを平面視で異なる位置に貫通形成し、回転ブロックに一定数のボールを収納するボール収納部を貫通形成し、下板に前記ボール受入穴と同数のボール排出穴を貫通形成し、前記ボール収納部の入口をボール受入穴に臨ませてボールを受入れ、回転ブロックを回転してボール収納部の入口をボール確認穴に臨ませ、ワークに設けてある深さの異なるガイド穴へボール数を確認し、回転ブロックを回転してボール収納部の出口をボール排出穴に臨ませてボールを排出する構成である。

【0007】回転ブロックのボール収納部にボールを収納した後、回転ブロックを回転して回転ブロックの外側のボールを、ボール収納部内のボールからすりきるよう 40 に切り離すことができる。従って、一定数のボールを取り出すことができるので、取り出したボールの個数をカウンタ装置を使用しないでカウントすることができる。これにより、高価なカウンタ装置を要しない。また、ボール受入穴、ボール確認穴及びボール排出穴を異なる位置に配置し、回転ブロックに一定数のボールを収納した状態で、ボール確認穴及びボール排出穴に、ボールを撤送して、各々の位置でボール確認工程、ボール排出工程をおこなう。従って、ボール供給工程、ボール確認工程、ボール排出工程をおこなうことができ 50

る。

【0008】請求項2は、前記ボール受入穴とボール確認穴とボール排出穴を、平面視で120°等ピッチで配置したことを特徴とする。ボール受入穴とボール確認穴とボール排出穴を、平面視で120°等ピッチで配置すると共に、回転ブロックのボール収納部を平面視で120°等ピッチで配置することにより、ボール供給工程、ボール確認工程、ボール排出工程を同時に行うことができる。

4

[0009]

【発明の実施の形態】本発明の実施の形態を添付図に基づいて以下に説明する。図1は本発明に係るボール定量供給装置の斜視図である。ボール定量供給装置1は、回転ブロックを備えた装置本体2と、回転ブロックを回動する回動手段10と、回転ブロックにボールを供給するボール行列をでするボール検知手段30と、回転ブロック内のボールを検知するボール検知手段30と、可転ブロック内のボールを排出するボール排出手段40と、ナットスクリュー保持手段50と、切換手段60とからなる。

【0010】装置本体2は、ベース3に立設した支柱4と、この支柱4に取付けた上板5及び下板6と、上板5と下板6との間に回動自在に挟持した回転プロック7とを備える。そして、上板5にボールフィーダ20と、ボール検知手段30と、ボール排出手段40とを備え、下板6に回動手段10と、ナットスクリュー保持手段50とを備える。切換手段60は、電磁弁61と、電磁弁61を切換える切換スイッチ62とを備え、ボール検知手段30及びボール排出手段40の作動と、回動手段10の作動とを重複しないように電磁弁61を切換える。

【0011】図2は本発明に係る装置本体の分解図である。上板5は、縦に貫通した3個のボール受入穴5 a…と、3個のボール確認穴5 b…と、3個のロッド嵌入穴5 c…とを等間隔に備える。これらの穴5 a …、5 b …、5 c…はそれぞれ同一円上に設ける。回転ブロック7は、3個のボール収納部7 a …を1組として、3組を等間隔に備える。各組のボール収納部7 a …は、回転ブロック7を回動することにより、ボール受入穴5 a …、ボール確認穴5 b …又はロッド嵌入穴5 c …に臨む。下板6 は、縦に貫通した3個のボール排出穴6 a …を備る。3個のボール排出穴6 a …は平面視で上板5のロッド嵌入穴5 c …と同位置にある。

【0012】図3は図1の3-0-3線断面図である。ボールフィーダ20は、複数のボール23…を収納するボール収納ケース21と、電磁弁61に連通してボール収納ケース21内に開口するエア吹込部22と、ボール収納ケース21内とボール受入穴5aとを連通する逆子字型のボール供給管24とからなる。ボール供給管24は、図1に示すように、ボールフィーダ20に3本配置する。

■【0013】ボール検知手段30は、ボール確認穴5b

30

40

装置(第1実施例)の作用を説明する。先ず、図7 (a)~(d)はボールフィーダの動作説明図である。

(a) は図6の7-7線断面図であり、エア供給源27から供給したエアをボール収納ケース21の縦断面視V字状のガイド溝25…に吹き込んだ状態を示す。これにより、複数のボール23…がボール収納ケース21内で循環する。(b) は図7のb-b線断面図であり、エア吹込部22の近傍を示す。この断面位置では、複数のボール23…が縦断面視V字状のガイド溝25…に入り込んでいる。(c) は図7のc-c線断面図であり、エア吹込部22から比較的離れた位置を示す。この断面位では、縦断面視V字状のガイド溝25…内から複数のでは、縦断面視V字状のガイド溝25…内から複数のでは、縦断面視V字状のガイド溝25…内から複数のでは、縦断面視V字状のガイド溝25…の案内通路に1個のボール23が残る。案内通路に残った1個のボール23は、案内通路に沿ってボール供給管24内に送り込ま

【0019】図8はボールフィーダの動作説明図であり、ボールフィーダ20の供給管24から装置本体にボール23を供給する状態を示す。ボール供給管24内に入り込こんだボール23は、逆J型のボール供給管24の頂部までエア圧で上昇し、ボール供給管24内を下降してボール受入穴5a内に入り込み、回転ブロック7のボール収納部7a内に収納される。

【0020】図9は回動ブロックの回動状態を示す断面図である。すなわち、図5に示す回動手段10のエアシリンダ12にエア供給源27からエアを供給して、ピストンロッド12aをリターンスプリング16の付勢力に抗して収縮させる。これにより、ラック13がピストンロッド12aと共に移動してピニオン14が、図5上で反時計回り方向に回動する。従って、ワンウエイクラッチ15を介して回転ブロック7が反時計回り方向に120°回動する。このため、図9に示すようにボール23…を収納したボール収納部7aがボール検出手段30の箇所まで移動する。これにより、ボール収納部7aの上方のボール23…を、ボール収納部7a内のボール23…からすりきるように切り離して、一定数の取り出すことができる。

【0021】次に、図5に示すエアシリンダ12へのエア供給を停止して、ピストンロッド12aをリターンスプリング16の付勢力で伸長させる。これにより、ラック13はピストンロッド12aと共に移動してピニオン14を時計回り方向に回動する。この場合、ワンウエイクラッチ15がクラッチ作用を解除するので回転ブロック7は回動しない。

【0022】図10はボール検知手段の作動前の状態を示す断面図である。この場合、ピストンロッド31はリターンスプリング32の付勢力で非検出位置Pに位置し、センサ31の上位置検知部34aでピストンロッド

…内に挿通したピストンロッド31と、ピストンロッド31を上方に付勢するリターンスプリング32と、電磁 弁61に連通するエア供給部33と、ピストンロッド31の位置を検出するセンサ34(図1参照)とからなる。エア供給部33にエアを供給するとリターンスプリング32の付勢力に抗してピストンロッド31を押し下げることができる。28はディテント機構(クリック機構)であり、ディテント機構28は、図2に示す回転ブロック7のボール収納部7a…をボール受入穴5a…、ボール確認穴5b…又はロッド嵌入穴5c…と同軸上に10位置決めする作用をなす。

【0014】図4は図1の4-0-4線断面図である。ボール排出手段40は、上板5に取付けたエアシリンダ41と、エアシリンダ41のピストンロッド41aに連結板42で連結した3本の押込みロッド43…(2本のみ図示する。)と、押込みロッド43の位置を検出するセンサ44(図1参照)とからなる。押込みロッド43…は上板5のロッド嵌入穴5c…(図2参照)に挿通する。45は上板5にエアシリンダ41を取付けるブラケット、46はエアシリンダ41のシリンダ41b内に配20置したリターンスプリングである。7bは回転ブロック7に形成した環状部である。

【0015】ナットスクリュー保持手段50は、下板6に取付けた固定ブロック51と、固定ブロック51にボルト52で連結した挟持ブロック53とからなり、固定ブロック51と挟持ブロック53とでチットスクリュー54を挟持することができる。55はグミーシャフトスクリューである。ダミーシャフトスクリュー55は、ナットスクリュー54内に位置し、下板6のボール排出穴6a…と同軸上に3個のガイド穴55a…を備える。

【0016】図5は図4の5-5線断面図である。回動手段10は、電磁弁61に連通した状態で下板6に取り付けたエアシリンダ12と、エアシリンダ12のピストンロッド12aに取り付けたラック13と、ラック13に噛合する環状のピニオン14と、ピニオン14と一体に環状部7bを反時計回り方向にのみ回動するワンウエイクラッチ15とからなる。11は下板6にエアシリンダ12を取付けるブラケット、16はエアシリンダ12のシリンダ12b内に配置したリターンスプリングである。

【0017】図6は図3の6-6線断面図である。前述したボール収納ケース21は、内周を側面視円弧状(U字状)に形成し(図3参照)、且つ縦断面視V字状のガイド溝25…を3列備える。ガイド溝25にはボール1個分の案内通路を備える。図3に示すように、エア吹込み部22は、円弧形状のガイド溝25…の一端からエアを吹込む位置に臨み、ボール供給管24…は円弧形状のガイド溝25…の他端からエア及びボールを排出する位置に臨む。

【0018】以上に述べた本発明に係るボール定量供給 50

31を検知する。これにより、ピストンロッド31が非 検出位置Piに位置していることを確認する。

【0023】図11はボール検知手段の作動状態を示す 断面図である。エア供給源27からエア供給部33にエ アを供給することにより、ピストンロッド31がリター ンスプリング32の付勢力に抗して下降して、下端部が 最上位のボール23に当接する。この場合、ピストンロ ッド31はボール検知位置P₂に位置し、センサ34の 下位置検知部34bがピストンロッド31を検知する。 これにより、回転ブロック7のボール収納部7a内に所 10 定数のボール23…を収納したか否かを確認する。

【0024】図12はボール排出手段の動作説明図であ る。上述したように、ボール検知手段30でボール収納 部7a内のボール23の個数を確認した後、図5に示す 回動手段10のエアシリンダ12にエア供給源27から エアを供給して、ピストンロッド12aをリターンスプ リング16の付勢力に抗して収縮する。これにより、ラ ック13がピストンロッド12aと共に移動してピニオ ン14が反時計回り方向に回動する。従って、ワンウエ イクラッチ15を介して回転ブロック7が反時計回り方 20 向に120°回動して、図11でボール23の個数を確 認したボール収納部7aが、図12に示すボール排出手 段40まで移動する。次に、エアシリンダ12へのエア 供給を停止して、ピストンロッド12aをリターンスプ リング16の付勢力で伸長させる。これにより、ラック 13がピストンロッド12aと共に移動してピニオン1 4 が時計回り方向に回動する。この場合、ワンウエイク ラッチ15がクラッチ作用を解除するので回転ブロック 7は回動しない。

【0025】エアシリンダ12へのエア供給の停止と同 30 時に、ボール排出手段40のエアシリンダ41にエア供 給源27からエアを供給する。これにより、ピストンロ ッド41aがリターンスプリング46の付勢力に抗して 収縮して、ピストンロッド41aに連結した押込みロッ ド43…を下降する。押込みロッド43…は上板5のボ ール受入穴5c…を貫通してボール収納部7a…内に挿 入することにより、ボール収納部7a内のボール23… をボール排出穴 6 a 側に押し出す。センサ 4 4 の上位置 検知部44aはピストンロッド41aの伸長時を検知 し、下位置検知部44bはピストンロッド41aの収縮 40 時を検知する。

【0026】上述したように、ボール受入穴5a、ボー ル確認穴5 b 及びボール排出穴5 c を異なる位置に配置 し、回転ブロック7に一定数のボール23…を収納した 状態で、ボール確認穴5b及びボール排出穴5cに、ボ ール23…を搬送して、各々の位置でボール確認工程、 ボール排出工程をおこなう。従って、ボール供給工程、 ボール確認工程、ボール排出工程を独立させておこなう ことができる。また、上述したように、回転ブロック に、3個のボール収納部7a…を1組として、3組を第一50 に示すように、ボール排出手段40のピストンロッド4

間隔に貫通形成することにより、ボール供給工程、ボー ル確認工程、ボール排出工程を独立させて同時に行うこ とができる。

【0027】図13はボールスクリューの組付け動作説 明図である。ナットスクリュー54を、ナットスクリュ 一保持手段50のボルト52を締め付けて、固定ブロッ ク51と挟持ブロック53とで所定位置に挟持する。ダ ミーシャフトスクリュー55はナットスクリュー54内 に位置し、ダミーシャフトスクリュー55のガイド穴5 5 a …は下板6のボール排出穴6 a …と同軸上に位置す る。従って、ボール排出穴 6 a から押出されたボール 2 3…は、ボール排出穴6a…を経てダミーシャフトスク リュー55のガイド穴55a…に入り込み、ガイド穴5 5 a …からナットスクリュー 5 4 の螺旋溝内に嵌入す

【0028】そして、押込みロッド43…を上昇して図 12の状態に復帰した後、シャフトスクリュー57を回 転すると共に上昇させて、シャフトスクリュー57の上 端をダミーシャフトスクリュー55の下端部に取付けた 受部55bに内に係合する。次いで、ナットスクリュー 54を下降させて、ナットスクリュー54の螺旋溝内に 嵌入したボール23…をシャフトスクリュー57の螺旋 溝内に嵌入する。これにより、ナットスクリュー54に シャフトスクリュー57を組込んでボールスクリューの 組付けが完了する。

【0029】図14は切換手段の動作説明図である。切 換スイッチ62で電磁弁61を図の状態(回動ポジショ ンP₃) に切り替えることにより、エア供給源27から のエアを回動手段10のエアシリンダ12内に供給す る。これにより、図5に示すピストンロッド12aをリ ターンスプリング16の付勢力に抗して収縮する。そし て、ラック13がピストンロッド12aと共に移動して ピニオン14が反時計回り方向に回動する。従って、ワ ンウエイクラッチ15を介して回転ブロック7が反時計 回り方向に120°回動する。

【0030】次に、切換スイッチ62で電磁弁61を回 動ポジションPaから供給ポジションPaに切換える。従 って、エアシリンダ12へのエア供給が停止して、図5 に示すピストンロッド12aをリターンスプリング16 の付勢力で伸長させる。これにより、ラック13がピス トンロッド12aと共に移動してピニオン14が時計回 り方向に回動する。この場合、ワンウエイクラッチ15 がクラッチ作用を解除するので回転ブロック7は回動し

【0031】同時に、ボール検知手段30及びボール排 出手段40にエア供給源27からエアを供給する。図1 1に示すように、ボール検知手段30のピストンロッド 31がリターンスプリング32の付勢力に抗して下降し て、下端部が最上位のボール23のに当接する。図12

10

1 aがリターンスプリング46の付勢力に抗して収縮して、ピストンロッド41 aに連結した押込みロッド43 …を下降する。押込みロッド43…は上板5のボール受入穴5c…を貫通してボール収納部7a…内に挿入することにより、 ボール収納部7a内のボール23…をボール排出穴6a側に押し出す。

【0032】なお、上記発明の実施の形態において、回転ブロック7はエアシリンダ12、ラックアンドピニオン13,14及びワンウエイクラッチ15を使用して自動で回動する構成に限らず、例えば、回転ブロック7に 10レバー等を取付けて手動で回動するように構成してもよい。

【0033】また、ボール排出手段40は、エアシリンダ41を使用して押込みロッド43…を下降する構成に限らず、例えば、押込みロッド43…を使用しないでボールの自重でボールをナットスクリュー54に供給するようにしてもよい。また、手動で押込みロッド43…を押し下げるようにしてもよい。

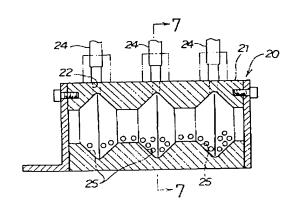
[0034]

【発明の効果】本発明は上記構成により次の効果を発揮 20 する。請求項1は、回転ブロックのボール収納部にボールを収納した後、回転ブロックを回転して回転ブロックの外側のボールを、ボール収納部内のボールからすりきるように切り離すことができる。従って、一定数のボールを取り出すことができるので、取り出したボールの個数をカウンタ装置を使用しないでカウシトすることができる。これにより、高価なカウンタ措置を必要としないので、コスト低減を図ることができる。

【0035】また、ボール受入穴、ボール確認穴及びボール排出穴を異なる位置に配置し、回転ブロックに一定 30数のボールを収納した状態で、ボール確認穴及びボール排出穴に、ボールを搬送して、各々の位置でボール確認工程、ボール排出工程をおこなう。従って、ボール供給

٠, ـ

【図6】



工程、ボール確認工程、ボール排出工程を独立させておこなうことができるので、ボール供給、ボール確認、ボール排出工程の誤動作を防止することができる。

【0036】請求項2は、ボール受入穴とボール確認穴とボール排出穴を、平面視で120°等ピッチで配置すると共に、回転ブロックのボール収納部を平面視で120°等ピッチで配置することにより、ボール供給工程、ボール確認工程、ボール排出工程を同時に行うことができる。これにより、生産性の向上を図ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係るボール定量供給装置の斜視図

【図2】本発明に係る装置本体の分解図

【図3】図1の3-0-3線断面図

【図4】図1の4-0-4線断面図

【図5】図4の5-5線断面図

【図6】図3の6-6線断面図

【図7】 本発明に係るボールフィーダの動作説明図

【図8】 本発明に係るボールフィーダの動作説明図

【図9】 本発明に係る回動ブロックの回動状態を示す断 500

【図10】本発明に係るボール検知手段の作動前の状態 を示す断面図

【図11】本発明に係るボール検知手段の作動状態を示す断面図

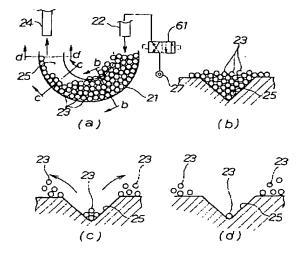
【図12】本発明のボール排出手段の動作説明図

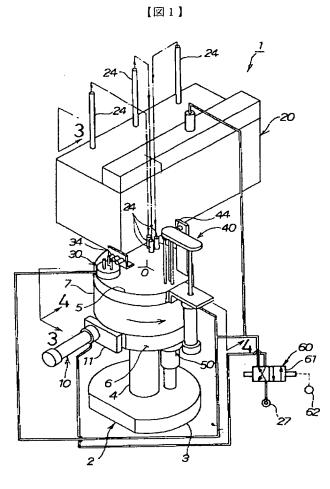
【図13】本発明のボールスクリューの組付け動作説明 図

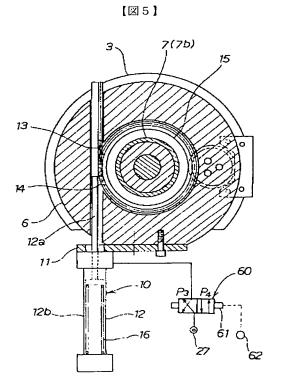
【図14】本発明に係る切換手段の動作説明図

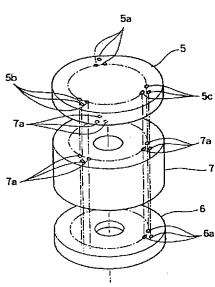
【符号の説明】1…ボール定量供給装置、5…上板、5 a…ボール受入穴、5 b…ボール確認穴、6…下板、6 a…ボール排出穴、7…回転ブロック、7 a…ボール収納部、23…ボール、54…ナットスクリュー(ワーク)、55 a…ガイド穴。

[図7]

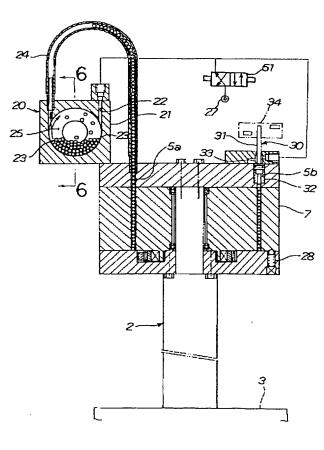






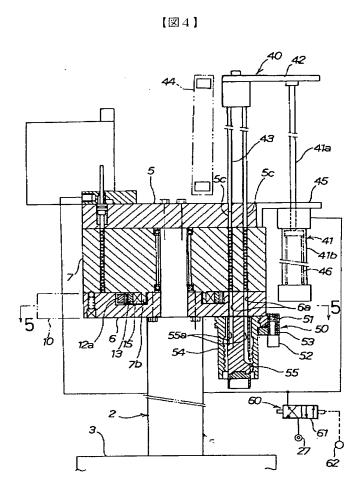


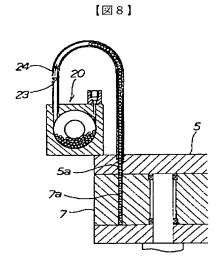
【図2】

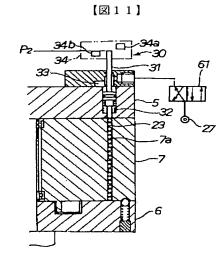


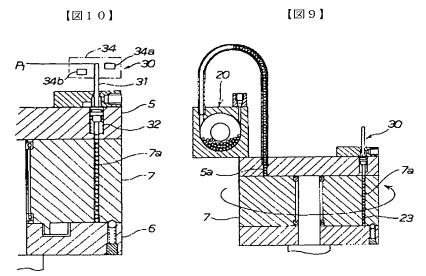
【図3】

•

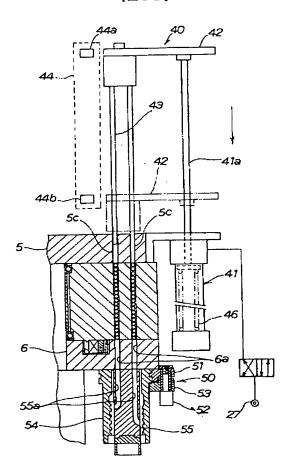




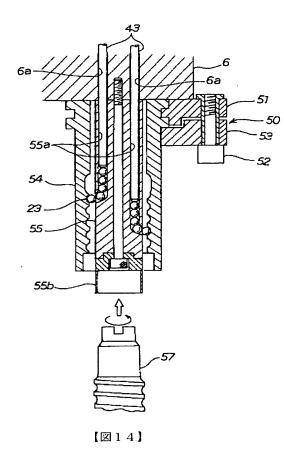


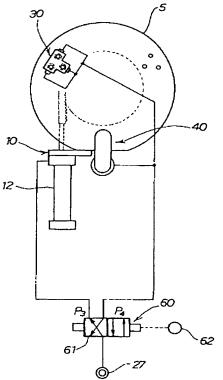


[図12]



【図13】





フロントページの続き

(72) 発明者 鈴木 篤

ダエンジニアリング株式会社内

埼玉県狭山市新狭山1丁目10番1 ホン (58)調査した分野(Int. Cl. ⁶、 DB名)

B23P 21/00 306

B23P 19/00 301

B65G 33/04

B65G 65/40